

# GRUPPO STRUTTURALE DELLO SPAZIO PROIETTIVO

## (TREDICESIMA LEZIONE)

Si vuole costruire un automorfismo di  $\mathbb{P}_3(\mathbb{C})$ , partendo da un automorfismo (vettoriale) di  $\mathbb{C}^4$  :  
 $f: X \in \mathbb{C}^4 \rightarrow AX \in \mathbb{C}^4$ , dove  $A \in GL(4, \mathbb{C})$  ed è la matrice di  $f$  nel riferimento naturale di  $\mathbb{C}^4$ .

Si considera allora l'applicazione:

$$\omega_f : [x]_{\sim} \in \frac{\mathbb{C}^4 - \{0\}}{\sim} \rightarrow [f(x)]_{\sim} \in \frac{\mathbb{C}^4 - \{0\}}{\sim}$$

Tale applicazione è ben posta, ovvero è indipendente dal rappresentante, infatti:

se  $y \in [x]_{\sim} \Rightarrow f(y) \in [f(x)]_{\sim} \Leftrightarrow [f(y)]_{\sim} = [f(x)]_{\sim}$ , infatti

se  $y = \rho x \Rightarrow f(y) = f(\rho x) = \rho f(x)$ .

Quindi  $\omega_f$  può essere vista come applicazione di  $\mathbb{P}_3(\mathbb{C})$  in sé.

Dunque fissato il riferimento  $R$ ,  $\omega_f: P([x]) \rightarrow P'([f(x)])$  è un automorfismo (proiettivo) di  $\mathbb{P}_3(\mathbb{C})$ .

Infatti:

ricordando che nello spazio proiettivo

- i punti si trovano in corrispondenza biunivoca con i sottospazi vettoriali di dimensione 1;
- le rette si trovano in corrispondenza biunivoca con i sottospazi vettoriali di dimensione 2;
- i piani si trovano in corrispondenza biunivoca con i sottospazi vettoriali di dimensione 3;

e poiché  $f$  è un automorfismo (muta sottospazi vettoriali in sottospazi di uguale dimensione ed è biettiva), allora  $\omega_f$  muta rette in rette, piani in piani ed è biettiva.

In particolare,  $\omega_f$  è:

- iniettiva : se  $P([x]) \neq Q([y]) \Rightarrow \underline{x}$  e  $\underline{y}$  sono indipendenti  $\Rightarrow$  poiché  $f$  è un automorfismo, anche  $f(\underline{x})$  e  $f(\underline{y})$  sono indipendenti  $\Rightarrow \omega_f(P) \neq \omega_f(Q)$ ;
- suriettiva: dato  $P'([y])$ ,  $\exists! \underline{x}: f(x) = y$  e detto  $P([x]) \Rightarrow \omega_f(P) = P'$ .

\*

L'applicazione  $\omega_f: P([X]) \rightarrow P'([AX])$  si dice proiettività o omografia

e in termini di coordinate le equazioni di  $\omega_f$  sono:

$$X' = \rho AX \text{ con } \rho \neq 0.$$

NOTA: Al posto di  $\omega_f$  si può scrivere  $\omega_A$ .

OSSERVAZIONE:

Tra il gruppo degli automorfismi vettoriali e il gruppo lineare c'è una corrispondenza biunivoca.

Nel caso delle proiettività, invece, poiché è presente il fattore non nullo  $\rho$ , da matrici proporzionali si ottiene la stessa applicazione e quindi c'è corrispondenza biunivoca solo con il gruppo lineare quozientato rispetto alla proporzionalità.

\*

Se la matrice  $A$  è reale, si può parlare di omografia reale di  $\mathbb{P}_3(\mathbb{C})$ .

Si può allora dire che un'omografia reale è un'applicazione  $\omega_A$  dello spazio proiettivo di dimensione 3 in sé tale che, fissato un riferimento, le equazioni sono  $X' = \rho AX$  con  $\rho \neq 0$  e  $A \in GL(4, \mathbb{R})$ .

Le proprietà invarianti dello spazio proiettivo rispetto alle omografie reali del tipo  $\omega_A$  si dicono **PROPRIETÀ PROIETTIVE** e tra queste ricordiamo le seguenti :

- un punto reale viene mutato in un punto reale;
- una retta viene mutata in una retta;
- un piano viene mutato in un piano;
- una quadrica reale viene mutata in una quadrica reale;
- una quadrica con punti reali viene mutata in quadrica con punti reali;
- una quadrica priva di punti reali viene mutata in quadrica priva di punti reali;
- una quadrica  $Q$  riducibile viene mutata in una quadrica riducibile;
- i punti doppi vengono mutati in punti doppi.

Tuttavia un'omografia reale non conserva i punti propri e impropri perché tale caratterizzazione dipende dalla quarta coordinata del punto, che in generale non è conservata.

Le proiettività formano un gruppo e la geometria che studia le proprietà proiettive si chiama geometria proiettiva.

Tra le omografie scegliamo ora quelle in cui la matrice  $A$  è del tipo:

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

e poniamo  $\mathcal{A}(4, \mathbb{C}) = \left\{ A = \begin{pmatrix} & & & a_{14} \\ & A' & & a_{24} \\ & & & a_{34} \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}$ .

In particolare  $\mathcal{A}(4, \mathbb{C})$  rispetto al prodotto righe per colonne forma un gruppo che è sottogruppo di  $GL(4, \mathbb{R})$  ed è detto GRUPPO AFFINE di  $\mathbb{P}_3(\mathbb{C})$ .

Poiché  $A \in GL(4, \mathbb{R})$ , la matrice  $A' = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \in GL(3, \mathbb{R})$  e  $|A'| = |A|$ .

Si verifica facilmente che, l'omografia  $\omega_A$  che deriva dalla matrice  $A \in \mathcal{A}(4, \mathbb{C})$ , conserva anche i punti propri e impropri.

Si può quindi dare la seguente definizione:

si dicono PROPRIETÀ AFFINI di  $\mathbb{P}_3(\mathbb{C})$  le proprietà invarianti per le omografie del tipo di  $\omega_A$  con  $A \in \mathcal{A}(4, \mathbb{C})$ .

OSSERVAZIONE:

$\mathcal{A}(4, \mathbb{C})$  è un gruppo.

Infatti:

- prese  $A, B \in \mathcal{A}(4, \mathbb{C}) \Rightarrow C = AxB = \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & c_{13} & c_{14} \\ c_{21} & c_{22} & c_{23} & c_{24} \\ c_{31} & c_{32} & c_{33} & c_{34} \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{A}(4, \mathbb{C})$

e quindi l'insieme è chiuso rispetto alla moltiplicazione righe per colonne.

- Il prodotto righe per colonne è sempre associativo.
- $\exists$  l'elemento neutro:  $I \in \mathcal{A}(4, \mathbb{C})$

- Presa  $A \in \mathcal{A}(4, \mathbb{C}) \Rightarrow A^{-1} = \frac{1}{|A|} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & A_{13} & A_{14} \\ A_{21} & A_{22} & A_{23} & A_{24} \\ A_{31} & A_{32} & A_{33} & A_{34} \\ A_{14} & A_{24} & A_{34} & A_{44} \end{pmatrix}$ , ma  $A_{14} = A_{24} = A_{34} = 0$  e

$$A_{44} = |A'|$$

$$\Rightarrow \frac{A_{44}}{|A|} = 1 \Rightarrow A^{-1} \in \mathcal{A}(4, \mathbb{C})$$

e, quindi,  $\exists$  inverso di ogni elemento.

\*

Le proprietà delle quadriche reali che si studieranno nel seguito sono le proprietà invarianti rispetto a tali affinità.

# QUADRICHE REALI

Fissato un riferimento reale e proprio R, sia Q:  $X^tAX$  con  $A \in \mathbb{R}_{n,n}$ .

OSSERVAZIONE:

Se Q è degenere, i suoi punti doppi sono reali e quindi una quadrica reale degenere ha sempre punti reali.

Infatti, i punti doppi si trovano come soluzioni del sistema omogeneo a coefficienti reali  $AX = 0$  e quindi tali punti appartengono a  $\mathbb{R}^4$ .

\*

## Classificazione affine delle quadriche degeneri

- se  $r(A) = 1$ ,  $Q = \pi$  con  $\pi$  reale e con punti reali;

- se  $r(A) = 2$ ,  $Q = \pi \cup \pi'$  con  $\pi \neq \pi'$  e  $\pi, \pi'$ :
 
$$\left\{ \begin{array}{l} \text{entrambi reali:} \left\{ \begin{array}{l} \pi \parallel \pi' \\ \text{oppure} \\ \pi \cap \pi' = r \text{ propria} \end{array} \right. \\ \text{oppure} \\ \text{immaginari coniugati} \end{array} \right. ;$$

- se  $r(A) = 3$ ,  $\exists!$  punto doppio V, e Q è

- |   |          |  |   |  |   |  |
|---|----------|--|---|--|---|--|
| { | cono     | se V è proprio   | { | <i>a falda reale se le generatrici sono rette reali</i>  | } |  |
|   |          |  |   | <i>oppure</i>  |   |  |
|   |          |  |   | <i>a falda immaginaria se le generatrici sono rette immaginarie<br/>(in tal caso <math>\exists!</math> punto reale : il vertice)</i> |   |  |
|   |          |  |   | <i>oppure</i>  |   |  |
| { | cilindro | se V è improprio $\Rightarrow V \in \pi_\infty, Q \cap \pi_\infty = \Gamma_\infty$ degenere; $\Gamma_\infty$ : | { | <i>due rette reali<br/>distinte <math>\Rightarrow</math><br/>Q : cilindro iperbolico</i>   | } |  |
|   |          |  |   | <i>una retta reale <math>\Rightarrow</math><br/>Q : cilindro parabolico</i>  |   |  |
|   |          |  |   | <i>due rette immaginarie<br/>coniugate <math>\Rightarrow</math><br/>Q : cilindro ellittico</i>                                       |   |  |

ESEMPI:

a)  $Q: x^2 + y^2 = 0$  si scompone nei due piani:  $(x + iy)(x - iy) = 0$

b)  $Q: (x - 1)^2 + y^2 + z^2 = 0 \Leftrightarrow x^2 + y^2 + z^2 - 2xt + t^2 = 0$ ;

la matrice associata a tale quadrica è :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$|A| = 0 \Rightarrow Q$  è degenera.

In particolare  $r(A) = 3 \Rightarrow Q$  è un cono o un cilindro.

Sia  $V$  il vertice di  $Q$ , allora  $V$  si ottiene dal sistema:

$$\begin{cases} x - t = 0 \\ y = 0 \\ z = 0 \end{cases} \Rightarrow V(1,0,0,1).$$

Poiché  $V$  è proprio,  $Q$  è un cono.

È bene notare che l'equazione considerata è quella di una sfera di raggio nullo e centro  $V$ .

\*

Vedremo ora che:

- 1) le sezioni piane non degeneri di un cilindro iperbolico sono iperboli;
- 2) le sezioni piane non degeneri di un cilindro parabolico sono parabole;
- 3) le sezioni piane non degeneri di un cilindro ellittico sono ellissi.

In particolare proveremo che:

Se  $Q$  è un cilindro iperbolico di vertice  $V$ , allora  $\forall \pi : V \notin \pi$ , si ha:  $Q \cap \pi = \Gamma$  è un'iperbole.

Infatti:

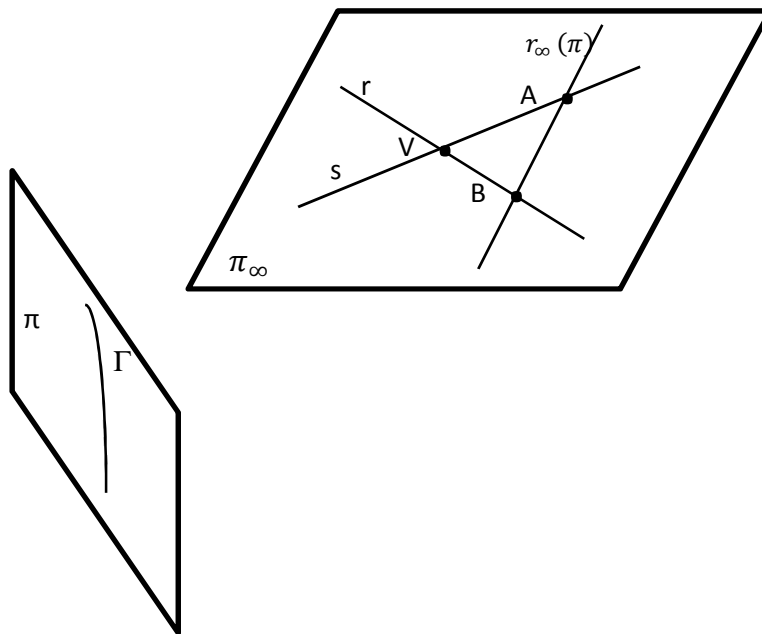
Poiché  $Q$  è un cilindro iperbolico  $Q \cap \pi_\infty = \Gamma_\infty$  degenera con  $\Gamma_\infty = r \cup s$ , dove  $r$  ed  $s$  sono due rette reali e distinte.

Sia  $\Gamma = Q \cap \pi$ ;  $\Gamma$  è reale e non degenera, dato che  $V \notin \pi$ .

Per classificare  $\Gamma$  si considera:

$$\Gamma \cap r_\infty(\pi) = (Q \cap \pi) \cap (\pi \cap \pi_\infty) = (Q \cap \pi_\infty) \cap (\pi \cap \pi_\infty) = \Gamma_\infty \cap r_\infty(\pi).$$

Poiché  $V \notin \pi \Rightarrow V \notin r_\infty(\pi) \Rightarrow \Gamma_\infty \cap r_\infty(\pi) =$  due punti reali e distinti  $\Rightarrow \Gamma$  è un'iperbole.



\*

Analogamente si procede

per il cilindro ellittico (per cui si avrà che  $\Gamma_\infty \cap r_\infty(\pi) = \text{due punti immaginari} \Rightarrow \Gamma$  è un'ellisse) e  
per il cilindro parabolico (per cui si avrà  $\Gamma_\infty \cap r_\infty(\pi) = \text{un punto reale} \Rightarrow \Gamma$  è una parabola).

## Classificazione analitica delle quadriche degeneri

Per studiare le quadriche da un punto di vista analitico si considera  $A_{44}$  (come per le coniche viene usato  $A_{33}$ ).

Data  $Q: X^t A X$ , se  $|A| = 0$  e  $r(A) = 3$ , si può considerare:

$$Q \cap \pi_\infty = \Gamma_\infty : \begin{cases} \sum_{i,j=1}^3 a_{ij} x_i x_j = 0 \\ x_4 = 0 \end{cases}$$

Si presentano quindi due casi.

$Q$  può essere un cono o un cilindro:

1)  $\Gamma_\infty$  non degenera  $\Rightarrow$

$\Gamma_\infty$  non contiene il vertice  $\Rightarrow$

il vertice è un punto proprio  $\Rightarrow$

$Q$  è un cono .

Precisamente,

a)  $\Gamma_\infty$  ha punti reali  $\Rightarrow$  cono a falda reale;

- b)  $\Gamma_\infty$  non ha punti reali  $\Rightarrow$  cono a falda immaginaria.
- 2)  $\Gamma_\infty$  degenere  $\Rightarrow$   
 Q è un cilindro.  
 Precisamente,  
 a)  $\Gamma_\infty$  è l'unione di due rette reali  $\Rightarrow$  cilindro iperbolico;  
 b)  $\Gamma_\infty$  è una sola retta reale  $\Rightarrow$  cilindro parabolico;  
 c)  $\Gamma_\infty$  è l'unione di due rette immaginarie  $\Rightarrow$  cilindro ellittico.

Analogamente partendo dall'equazione di Q si stabilisce che:

Poiché la matrice di Q è

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} \end{pmatrix},$$

la matrice associata a  $\Gamma_\infty$  è

$$A' = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}.$$

Allora  $|A'| = A_{44}$ .

Quindi :

$A_{44} \neq 0 \Leftrightarrow \Gamma_\infty$  non degenere  $\Leftrightarrow$  Q è un cono , mentre

$A_{44} = 0 \Leftrightarrow \Gamma_\infty$  degenere  $\Leftrightarrow$  Q è un cilindro

ESEMPIO:

Sia Q :  $x^2 + z^2 - 2xz - 2yt + 2zt = 0$ .

- 1) Classificazione di Q e determinazione di eventuali punti doppi .

$$\text{Poiché } A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}, |A| = 0 \text{ e, in particolare, } r(A) = 3.$$

Pertanto Q è un cono o un cilindro.

Si studia quindi:

$$\Gamma_\infty = Q \cap \pi_\infty : \begin{cases} x^2 + z^2 - 2xz - 2yt + 2zt = 0 \\ t = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x^2 + z^2 - 2xz = 0 \\ t = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} (x - z)^2 = 0 \\ t = 0 \end{cases}$$

$\Rightarrow$  Q è un cilindro parabolico.

$$\text{Il vertice } V \text{ di } Q \text{ si ottiene dal sistema } AX = 0 : \begin{cases} x - z = 0 \\ -t = 0 \\ -x + z + t = 0 \\ -y + z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} t = 0 \\ x = z \\ y = z \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow V(1,1,1,0).$$

2) Intersezione di  $Q$  con  $z=0$ .

$V \notin (z=0) \Rightarrow Q \cap (z=0)$  è una parabola, infatti:

$$\begin{cases} x^2 + z^2 - 2xz - 2yt + 2zt = 0 \\ z = 0 \end{cases} \Rightarrow x^2 - 2yt = 0 \Leftrightarrow y = -\frac{x^2}{2} : \text{parabola del piano } xy.$$

3) Piano tangente nell'origine :  $\pi_0$  e sua intersezione con la quadrica.

$\pi_0$  è il piano tangente a  $Q$  in  $O(0,0,0,1)$ .

Detto  $P(Y)$  un punto semplice di  $Q$ , il piano tangente in  $P$  si ottiene da:

$$Y^t AX = 0 \Rightarrow \pi_0 : \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = 0 \Rightarrow \pi_0 : -y + z = 0$$

$$\Gamma = Q \cap \pi_0 : \begin{cases} -y + z = 0 \\ x^2 + z^2 - 2xz - 2yt + 2zt = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = z \\ x^2 - 2xz + z^2 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = z \\ (x - z)^2 = 0 \end{cases},$$

che si spezza nella retta  $\begin{cases} y = z \\ x - z = 0 \end{cases}$  contata due volte.

\*

È noto che :

dati una quadrica  $Q$  non riducibile e un punto semplice  $P$  di  $Q$ ,

$\exists \pi_P =$  piano tangente a  $Q$  in  $P$

e, inoltre,

$Q \cap \pi_P = \Gamma$  degenera.

Se  $Q$  è reale,  $\Gamma$  è reale.

Pertanto  $\Gamma$  si può spezzare in

$$\begin{cases} \text{una sola retta reale} \Rightarrow P \text{ è detto parabolico} \\ \text{due rette} \Rightarrow P \text{ è detto non parabolico} \end{cases} \begin{cases} \text{rette reali} \Rightarrow P \text{ è detto iperbolico} \\ \text{rette immaginarie coniugate} \Rightarrow P \text{ è detto ellittico} \end{cases}$$