

Corso di Calcolatori Elettronici I

A.A. 2011-2012

Minimizzazione di funzioni booleane: espansione e copertura

Lezione 9

Prof. Antonio Pescapè

Università degli Studi di Napoli Federico II
Facoltà di Ingegneria
Corso di Laurea in Ingegneria Informatica



Ottimizzazione di funzioni combinatorie

Per *ottimizzazione* di una funzione si intende la sua trasformazione, attraverso passi successivi, con lo scopo di ottenere un'espressione equivalente ma migliore rispetto ad una data metrica di valutazione (area occupata, tempo necessario a produrre un dato risultato, potenza o energia assorbita, etc.).

Possibili metriche di area:

- Numero di porte logiche generiche
 - Numero di porte logiche a due ingressi
 - Numero di implicantanti o di implicati
 - Numero di letterali
-

Costo di una funzione (1/4)

- Il costo in termini di *letterali* C_L è pari al numero delle variabili indipendenti della funzione, ciascuna moltiplicata per il numero di volte che essa compare nella forma.
 - Il costo in termini di *funzioni* o *porte* C_P è pari al numero delle funzioni elementari f_i che la compongono, che per reti unilaterali è uguale al numero complessivo di porte adoperate.
-

Costo di una funzione (2/4)

- Il costo in termini di *ingressi* C_I è pari al numero delle funzioni f_i che la compongono, ciascuna moltiplicata per le variabili (dipendenti o indipendenti) di cui è funzione. Per reti unilaterali tale costo equivale al numero complessivo di porte adoperate, ciascuna pesata per il numero di ingressi (fan-in).

Esempio

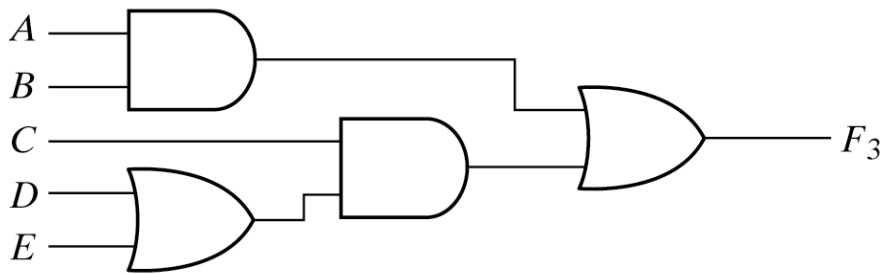
- $f=b(!a+c+d)$ $C_L=4$ $C_P=2$ $C_I=5$
 - $f=bc(a!d+!b+c)+!c(d+!a)(b+c)$ $C_L=11$ $C_P=7$ $C_I=17$
-

Costo di una funzione (3/4)

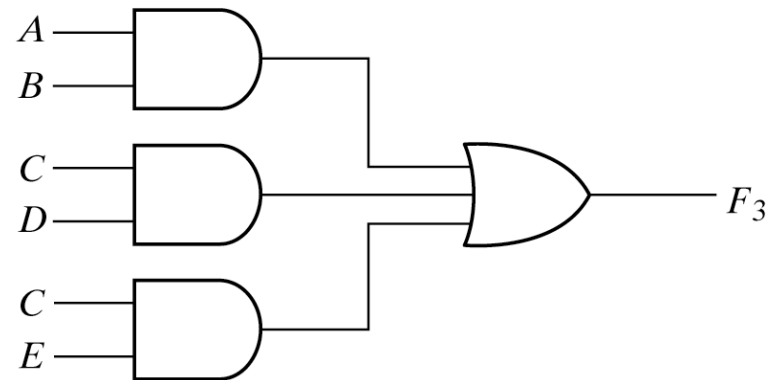
$$F_3 = AB + C(D + E)$$

$$F_3 = AB + CD + CE$$

costo ingressi=8 per (a) e 9 per (b)



(a) $AB + C(D + E)$



(b) $AB + CD + CE$

Fig. 2-4 Three- and Two-Level implementation

Costo di una funzione (4/4)

$$G=ABCD +!A!B!C!D \quad (i)$$

$$G=(!A+B)(!B+C)(!C+D)(!D+A) \quad (ii)$$

- Costo letterali (i) e (ii) è pari a 8 ma la forma (ii) occupa una maggiore area
 - Costo ingressi è pari a $8+2=10$ per (i)
 - Costo ingressi è pari a $8+4=12$ per (ii)
-

Funzioni di costo: esempio

$$f = bc(a\bar{d} + \bar{b} + c) + \bar{c}(d + \bar{a})(b + c)$$

Costo di letterali (CL)	11
Costo di funzioni o di porte (CP)	7
Costo di ingressi (CI)	17

Ottimizzazione di funzioni combinatorie: espansione (1/3)

I metodi di ottimizzazione delle funzioni combinatorie sono basati sull'applicazione delle proprietà dell'Algebra di Boole:

□ Assorbimento:

$P1+P2 = xP + !xP = (x+!x)P = P$ in tal caso si dice che $P1$ e $P2$ generano **consenso**

□ Idempotenza:

$$P+P=P$$

Esse consentono di semplificare l'espressione di una funzione a partire dalla sua rappresentazione in forma canonica, che ne assicura la copertura in termini di somma di mintermini (o prodotto di maxtermini).

Ottimizzazione di funzioni combinatorie: espansione (2/3)

- L'applicazione delle proprietà di assorbimento ed idempotenza è alla base del processo di **espansione**, volto a trasformare l'espressione algebrica di una funzione in modo da costruire termini prodotto (o somma) costituiti dal minor numero possibile di letterali.
 - Si introduce così il concetto di **implicante**, ossia un prodotto (o una somma) di letterali risultante dal processo di espansione, che assorbe più mintermini (maxtermini) semplificando la copertura di una funzione.
-

Ottimizzazione di funzioni combinatorie: espansione (3/3)

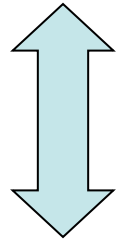
- Applicando ripetutamente il processo di espansione ad una funzione è possibile determinare un insieme di **implicanti primi**, ossia non ulteriormente semplificabili, candidati a far parte della copertura ottima della funzione.
 - Fra gli implicanti primi è possibile estrarre un set di implicanti primi detti **essenziali**, necessari alla copertura poiché sono gli unici a coprire qualche “uno” della funzione;
 - la copertura ottima conterrà dunque tali implicanti essenziali più un sottoinsieme degli implicanti primi rimanenti, scelti secondo un criterio di costo.
-

Tre tipologie di ottimizzazione dei circuiti combinatori

- **Circuiti a 2 livelli e 1 uscita:** metodo esatto per identificare i primi implicanti essenziali e un metodo esatto o approssimato (branch & bound) per identificare una copertura ottima.
 - **Circuiti a 2 livelli e più uscite:** come prima e metodo approssimato per trovare la copertura ottima basato sull'identificazione di implicanti primi essenziali di ogni singola uscita.
 - **Circuiti a più livelli e più uscite:** numerosi metodi approssimati per esplorare diverse alternative di area e ritardo (i più efficaci: sintesi ottima a 2 liv. di porzioni del circuito a 1 uscita.)
-

Costo Forma Minima: esempio

$$f = bc(a\bar{d} + \bar{b} + c) + \bar{c}(d + \bar{a})(b + c)$$



CL=11; CP=7; CI=17

$$f = b(\bar{a} + c + d)$$

CL=4; CP=2; CI=5

Alcuni presupposti teorici (1/3)

- Una funzione $y = f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ può essere espressa come una somma contenente soltanto i suoi implicanti primi (forma PI)
 - Infatti, un **implicante non primo** A_i presente in una forma somma-di-prodotti della f può essere sempre eliminato osservando che **si può aggiungere alla f un implicante primo P_i a sua volta implicato da A_i senza alterare la f**
 - **A_i è poi assorbito da P_i**
 - Dimostriamolo...
-

Dimostrazione

- *Una funzione $y = f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ può essere espressa come somma di soli suoi primi implicanti (o - per brevità - in forma PI).*

Dimostrazione

Se la funzione in forma elementare $y = \sum A_i$ contiene un termine A_k non PI si ha allora $A_k \Rightarrow P_j \Rightarrow y$ con P_j primo implicante;

P_j può essere aggiunto alla y e si ottiene $y = \sum A_k + P_j$;

essendo $A_k + P_j = P_j$, A_k può essere eliminato dalla forma di y , dove viene sostituito da P_j .

Il ragionamento va ripetuto per tutte le clausole non PI.

Alcuni presupposti teorici (2/3)

- Una forma elementare che minimizzi i valori dei costi CL e CI è una forma PI
- Fra le forme minime a 2 livelli che minimizzano CP ne esiste almeno una PI
- Sotto il vincolo di rete a 2 livelli, la forma minima va allora cercata tra le forme PI

DIM.: Fra tutte le forme elementari non PI, si scelga quella minima; se questa viene trasformata in una forma PI nella quale P_j sostituisce A_k , poiché P_j è una clausola di ordine inferiore ad A_k , diminuisce CL (diminuendo i letterali) e diminuisce CI (diminuendo il numero di variabili indipendenti della funzione componente) mentre CP non aumenta (diminuisce se era già nella sommatoria, resta inalterato altrimenti).

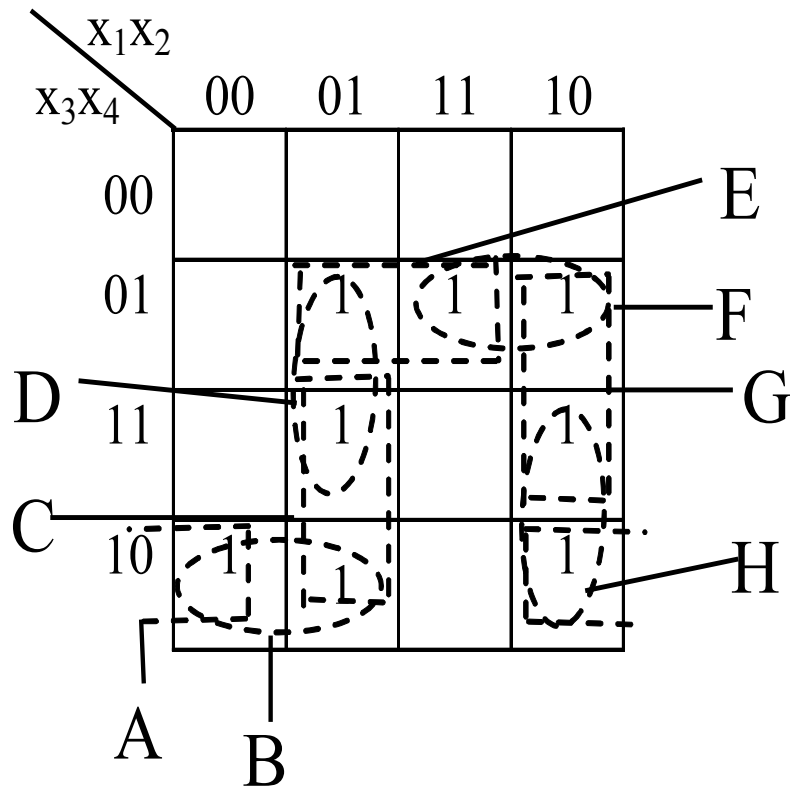
Alcuni presupposti teorici (3/3)

- Un implicante primo E_i di una funzione f è detto **essenziale** se è l'unico ad essere implicato da un mintermine di f
- In altri termini, E_i è l'unico a “coprire” un determinato mintermine della funzione
- Il **nucleo** N della funzione è la somma dei suoi implicanti primi essenziali

$$N = \sum_{i=1}^k E_i$$

- ◆ Ogni forma minima di f è del tipo $f = N + R$
con N ed R (con R detto **Residuo**) eventualmente nulli
-

Funzioni cicliche (N=0)



$N = 0$

Metodi di Ottimizzazione

I Metodi di Ottimizzazione possono essere classificati in due macrocategorie:

- Metodi Esatti

- Karnaugh
- Quine-McCluskey

- Euristiche

Applicabili entrambi a reti a due o più livelli

Il metodo delle Mappe di Karnaugh

Si articola in due fasi:

1) Espansione: consiste nella ricerca degli implicant primari, costituiti dai sottocubi di area massima sulle mappe

2) Copertura: consiste nel determinare il sottoinsieme minimo di implicant primari della funzione in grado di coprire tutti i suoi mintermini

Procedura per la minimizzazione

1. Ricerca di tutti gli implicant primari della funzione f da minimizzare;
2. Selezione degli implicant primari essenziali, per individuare il **nucleo N** ;
3. Copertura della funzione, cioè determinazione della forma minima di **R** , da aggiungere ad N per minimizzare f

I passi 1) e 2) possono essere svolti con l'ausilio delle mappe di Karnaugh per funzioni fino a 5 variabili; si usano altri metodi – ad esempio Quine-McCluskey - per un numero di variabili maggiore.

Il metodo delle Mappe di Karnaugh - fase di espansione

I mintermini semplificabili sono rappresentati da celle adiacenti sulle mappe: l'operazione di **espansione** viene effettuata a partire da ogni mintermine in tutte le direzioni per raggrupparne un numero equivalente a una potenza di 2. Ciascun mintermine può appartenere a più raggruppamenti.

	<i>yz</i>	00	01	11	10
<i>x</i>	0	0	0	0	1
	1	0	0	1	1

(a)

	<i>yz</i>	00	01	11	10
<i>x</i>	0	0	0	0	1
	1	0	0	1	1

(b)

Mappa di Karnaugh della funzione $f(x, y, z) = xyz + xyz' + x'yz'$

Il metodo delle Mappe di Karnaugh-

Esempio 1

yz	00	01	11	10
x				
0	1	1	0	0
1	0	1	1	0

Considerando tutti gli implicant primari individuati si ottiene l'espressione:

$$f(xyz) = \bar{x}\bar{y} + \bar{y}z + xz$$

che non risulta minima.

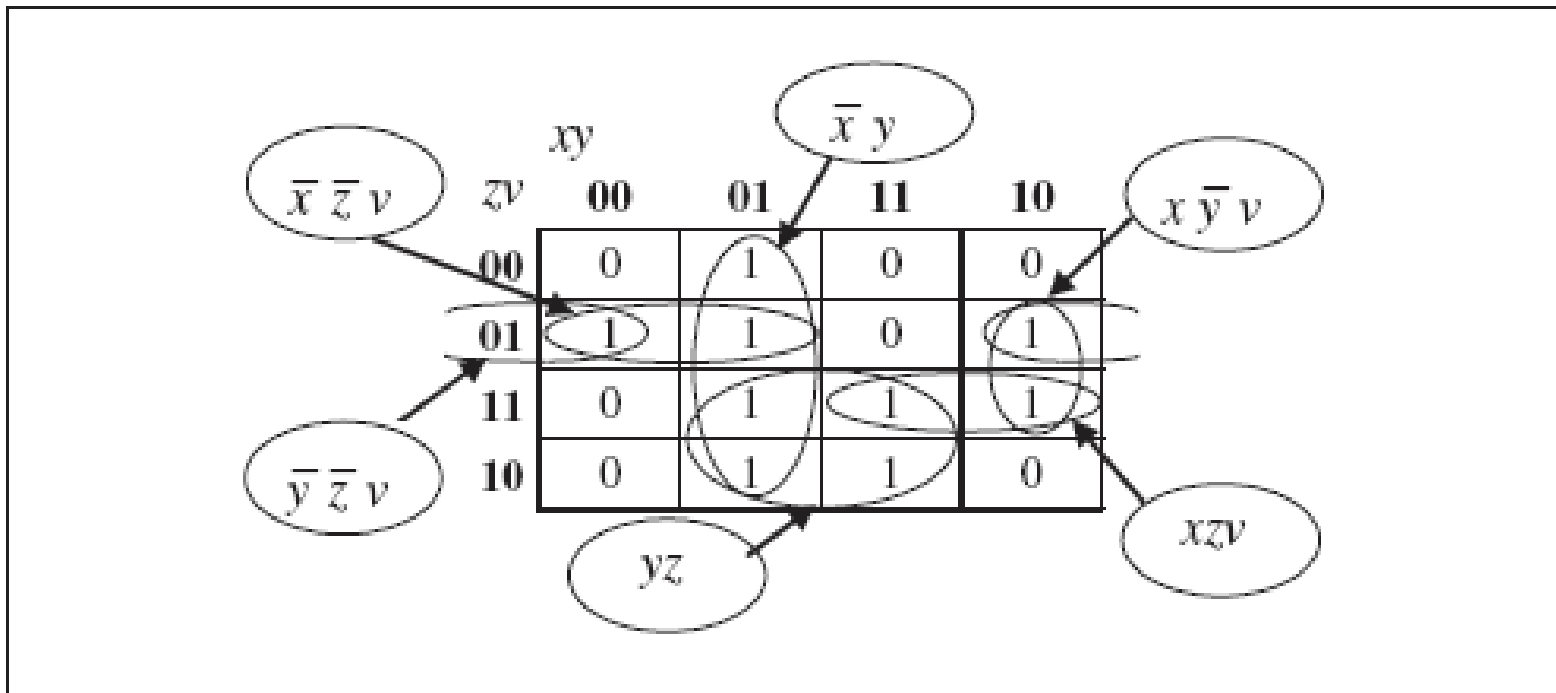
Esaminando la mappa si nota che gli implicant $\bar{x}\bar{y}$ e xz sono sufficienti a coprire tutti gli 1 della funzione, e quindi fanno parte della copertura minima mentre l'implicante $\bar{y}z$ può essere trascurato. In definitiva quindi:

$$f(xyz) = \bar{x}\bar{y} + xz$$

Il metodo delle Mappe di Karnaugh – Esempio 2

Mappa di Karnaugh per la funzione
 $f(x,y,z,v)=\Sigma\{1, 4, 5, 6, 7, 9, 11, 14, 15\}$

I Primi Implicanti PI sono i sottocubi di area massima



Ricerca PI sulle mappe di Karnaugh

$$f = abcd + \bar{a}bcd + \bar{\bar{a}}\bar{b}cd + \bar{\bar{a}}\bar{\bar{b}}\bar{c}d + ab\bar{c}d + abc\bar{d} + ab\bar{c}\bar{d}$$

- Gli implicantanti primi sono individuati graficamente come **sottocubi di area massima** sulla mappa di Karnaugh

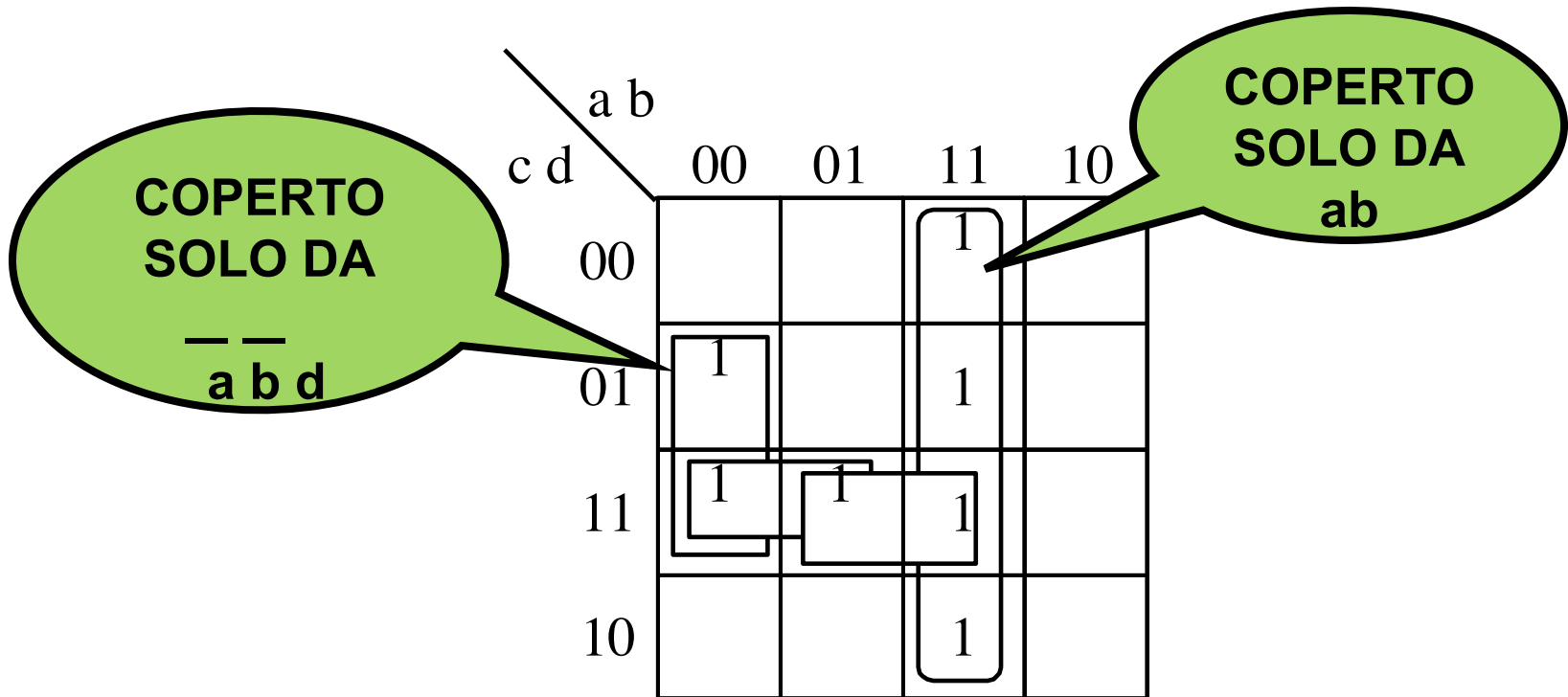
	ab			
cd	00	01	11	10
00			1	
01	1		1	
11	1	1	1	
10			1	

Implicantanti primi

$$bcd, \bar{a}cd, \bar{\bar{a}}\bar{b}d, ab$$

Individuazione del nucleo sulle mappe di Karnaugh

- Sono essenziali gli implicant primi che da soli ricoprono un "1"



Matrice di Copertura e Copertura minima

- Individuati gli implicant primari, occorre scegliere tra di essi un insieme minimo che consenta di “coprire” tutta la funzione

	<u>abc</u> <u>d</u>	0001	0011	1100	0111	1101	1110	1111
A	00-1	1	1					
B	0-11		1		1			
C	-111				1			1
D	11--			1		1	1	1

Copertura minima

- Un modo generale per definire il problema della copertura è il seguente:
 - data una matrice di N righe e M colonne, i cui elementi siano $a_{ij} = 1$ oppure $a_{ij} = 0$, si dice che una riga i *copre* una colonna j se $a_{ij} = 1$.
Si selezioni il numero minimo di righe che coprono tutte le colonne.
 - Il problema della copertura è di interesse generale in molti settori differenti
 - ad esempio, in problemi di testing
-

Individuazione del nucleo sulla matrice di copertura

- Sulla matrice di copertura corrispondono alle righe che coprono le colonne con un unico '1'
- Nell' esempio $N = A + D$

	<u>abc</u> <u>d</u>	0001	0011	1100	0111	1101	1110	1111
A	00-1	1	1					
B	0-11		1		1			
C	-111				1			1
D	11--			1		1	1	1

ESSENZIALE

ESSENZIALE

Metodi di copertura minima

- Trovare la copertura minima vuol dire trovare la forma minima di R , cioè quegli implicanti che, pur non essendo essenziali, devono essere eventualmente aggiunti al nucleo per trovare una forma che "copra" tutti i mintermini
 - Per funzioni di poche variabili, la scelta dei PI di R da aggiungere a quelli essenziali di N può essere fatta direttamente sulla mappe di Karnaugh, valutando ad occhio le varie (poche) alternative possibili
 - Un metodo tabellare: righe/colonne dominanti
-

Righe/Colonne dominanti

- Chiamiamo “*linea*” indifferentemente una riga o una colonna
- Una linea L domina la linea K se la “include”, ovvero se contiene tutti i suoi 1

La colonna di destra domina quella di sinistra

1	1	0	1	0
0	1	0	1	0

La riga in alto domina l'altra

Righe/Colonne dominanti

- Se si eliminano le **righe dominate** e le colonne **dominanti**, da una matrice di copertura, se ne trae una equivalente
 - che rappresenta, cioè, il medesimo problema di copertura

Matrice di copertura: criteri di dominanza

- ❑ La **riga i domina la riga j** se l'implicante P_i copre tutti i mintermini che copre l'implicante P_j più almeno uno
 - ✓ i mintermini coperti dall'implicante dominato sono un sottoinsieme dei mintermini coperti dall'implicante dominante: scegliendo di eliminare l'implicante dominato e mantenere il dominante avremmo la certezza di coprire un insieme maggiore di mintermini, con un costo totale di copertura di sicuro non maggiore di quello che si avrebbe facendo la scelta opposta
 - ❑ La **colonna i domina la colonna j** se il mintermine m_j è coperto da un sottoinsieme degli implicanti che coprono m_i
 - ✓ qualsiasi implicante copra m_j copre anche m_i : scegliendo di eliminare il mintermine m_i e mantenere m_j avremmo la certezza che gli implicanti selezionati per coprire quest'ultimo coprono anche il primo, con un costo totale di copertura non maggiore di quello che si avrebbe facendo la scelta opposta
-

Righe/Colonne dominanti

- Il metodo tabellare per righe/colonne dominanti procede allora come segue:
 1. Si ricercano gli implicanti primi (PI) e si individuano quelli essenziali;
 2. Si includono nella forma minima i PI essenziali, eliminandoli dalla matrice, unitamente con i mintermini ricoperti;
 3. Si eliminano le righe dominate e le colonne dominanti;
 4. Si individuano i PI essenziali “secondari” della matrice così ridotta;
 5. Si ripetono i passi 2, 3, 4 finché è possibile.
-

Esempio (1/6)

$$f(x_1, x_2, x_3, x_4, x_5) = \sum (0, 1, 2, 8, 9, 15, 17, 21, 24, 25, 27, 28, 31) =$$
$$= \overline{x_1 x_2 x_3 x_4 x_5} + \overline{x_1 x_2 x_3 x_4} x_5 + \overline{x_1 x_2 x_3} x_4 \overline{x_5} + \dots$$

Esempio (2/6)

Implicanti	Mintermini coperti
A = -100-	8, 9, 24, 25
B = --001	1, 9, 17, 25
C = 0-00-	0, 1, 8, 9
D = 11-11	27, 31
E = -1111	15, 31
F = 110-1	25, 27
G = 10-01	17, 21
H = 11-00	24, 28
J = 000-0	0, 2

Esempio (3/6)

	P ₀	P ₁	P ₂	P ₈	P ₉	P ₁₅	P ₁₇	P ₂₁	P ₂₄	P ₂₅	P ₂₇	P ₂₈	P ₃₁
A				1	1				1	1			
B		1			1		1			1			
C	1	1		1	1								
D											1		1
E						1							1
F										1	1		
G							1	1					
H									1			1	
J	1		1										

Primi implicantii essenziali: N (nucleo) = J, E, G, H

Esempio (4/6)

	P ₀	P ₁	P ₂	P ₈	P ₉	P ₁₅	P ₁₇	P ₂₁	P ₂₄	P ₂₅	P ₂₇	P ₂₈	P ₃₁
A				1	1				1	1			
B		1			1		1			1			
C	1	1		1	1								
D											1		1
E						1							1
F										1	1		
G							1	1					
H									1			1	
J	1		1										

**Gli implicanti primi essenziali J,E,G,H
coprono i mintermini: 0, 2, 15, 17, 21, 24, 28, 31**

Esempio (5/6)

	P ₁	P ₈	P ₉	P ₂₅	P ₂₇
A		1	1	1	
B	1		1	1	
C	1	1	1		
D					1
F				1	1

	P ₁	P ₈	P ₂₅	P ₂₇
A		1	1	
B	1		1	
C	1	1		1
F			1	1

	P ₁	P ₈
A		1
B	1	
C	1	1

↑
riga D dominata dalla F
Colonna P₉ dominante

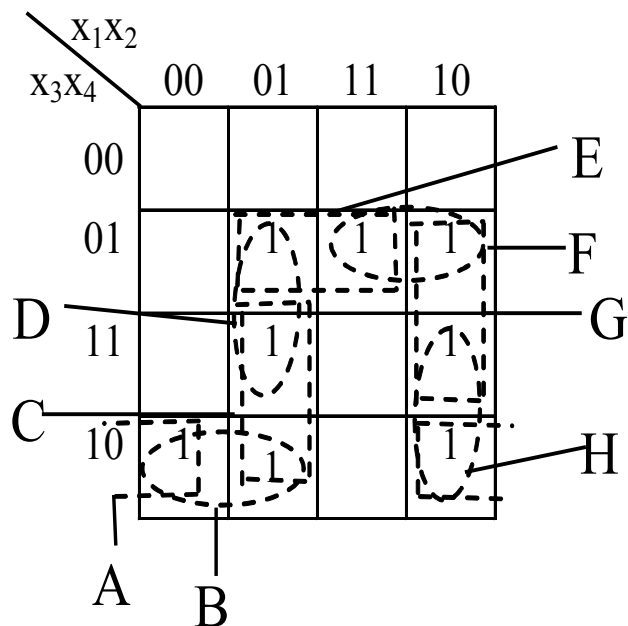
F implicante primo essenziale secondario:
copre P₂₅ e P₂₇

Righe A e B dominate dalla **C**

Esempio (6/6)

$$\begin{aligned}
 f(x_1, x_2, x_3, x_4, x_5) &= \sum (0, 1, 2, 8, 9, 15, 17, 21, 24, 25, 27, 28, 31) = \\
 &= \overline{x_1 x_2 x_3 x_4 x_5} + \overline{x_1 x_2 x_3 x_4} x_5 + \overline{x_1 x_2 x_3} x_4 x_5 + \dots = \\
 &= E + G + H + J + F + C = \\
 &= x_2 x_3 x_4 x_5 + \overline{x_1} x_2 x_4 x_5 + \overline{x_1} x_2 \overline{x_4} x_5 + \overline{x_1} x_2 x_3 x_5 \\
 &+ \overline{x_1} x_2 x_3 x_5 + \overline{x_1} x_3 x_4
 \end{aligned}$$

Un altro esempio: funzione ciclica



	P_3	P_6	P_7	P_8	P_9	P_{10}	P_{13}	P_{14}
A				1		1		
B				1	1			
C					1		1	
D	1						1	
E	1		1					
F		1	1					
G		1						1
H						1		1

- Il metodo delle righe e colonne dominanti non aiuta
- Si sceglie a caso un PI e gli altri vengono scelti di conseguenza
- Due coperture equivalenti: $A+C+E+G$ oppure $B+D+F+H$

Matrice di copertura: ESEMPIO (1/2)

	m1	m4	m5	m6	m7	m9	m11	m14	m15
A	x		x						
B	x					x			
C						x	x		
D							x		x
E		x	x	x	x				
F				x	x			x	x

Il mintermine m4 risulta coperto solo da E e il mintermine m14 solo da F:

E ed F pertanto sono implicanti essenziali e possono essere cancellati dalla tabella insieme a tutti i mintermini che coprono.

$C(F) = \{E, F\}$

Matrice di copertura: ESEMPIO (2/2)

	m1	m9	m11
A	x		
B	x	x	
C		x	x
D			x

Nella tabella risultante ogni mintermine è coperto almeno da due implicant: non ci sono più implicant essenziali e si può procedere col metodo della dominanza:

La riga C domina la riga D e la B domina la A: cancello le righe A e D.

A questo punto B e C coprono mintermini non coperti da altri implicant: essi sono allora etichettati come **implicant essenziali secondari** e aggiunti alla **copertura minima** di f:

$$C(F) = \{E, F, B, C\}$$



	m1	m9	m11
B	x	x	
C		x	x

