

Nota 6

Equazione delle onde in un conduttore

Ipotesi sul mezzo

$$\vec{D} = \epsilon \vec{E}, \quad \vec{B} = \mu \vec{H}, \quad \vec{j} = \gamma \vec{E} \quad (1)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \nabla \times \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \\ \nabla \times \vec{H} = \vec{j} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \end{array} \right. \quad (2)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \nabla \times \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \\ \nabla \times \vec{H} = \vec{j} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \end{array} \right. \quad (3)$$

$$\nabla \times \nabla \times \vec{E} = - \frac{\partial}{\partial t} \nabla \times \vec{B}$$

$$\nabla \times \vec{B} = \mu \gamma \vec{E} + \mu \epsilon \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

$$\nabla \times \nabla \times \vec{E} = -\mu \gamma \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} - \mu \epsilon \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} \quad (4)$$

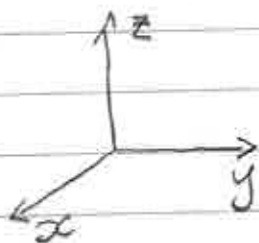
Ipotesi (condizione iniziale) $\nabla \cdot \vec{E} = 0$ - L'equazione (4) diventa

$$\frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} + \frac{\gamma}{\epsilon} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} - \frac{1}{\mu \epsilon} \nabla^2 \vec{E} = 0 \quad (5)$$

Questa è l'equazione delle onde in un mezzo con perdite -

Consideriamo ora un'onda piana

$$\vec{E} = \hat{x} E_x(z, t) \quad (6)$$



L'equazione (5) diventa

$$\frac{\partial^2 E_x}{\partial t^2} + \frac{1}{\tau} \frac{\partial E_x}{\partial t} - c^2 \frac{\partial^2 E_x}{\partial z^2} = 0 \quad (7)$$

dove $c = 1/\sqrt{\epsilon\mu}$ e $\tau = \epsilon/\rho$.

Questa equazione non ha soluzioni del tipo $E^\pm(z \pm ct)$ a causa della presenza del termine di derivata prima temporale che nasce dalla conduzione elettrica. Per illustrare le conseguenze sulle propagazione della presenza della conduzione analizziamo il campo in regime sinusoidale nel tempo.

$$E_x(z;t) = E_m(z) \cos[\omega t + \varphi(z)] \quad (8)$$

$$E_x(z;t) = \text{Re} \{ \underline{E}_x(z) e^{i\omega t} \}$$

dove

$$\underline{E}_x(z) = E_m(z) e^{i\varphi(z)} \quad (9)$$

$\underline{E}_x = \underline{E}_x(z)$ è il fasore rappresentativo della componente E_x del campo.

$$E_x(z, t) = E_m(z) \cos[\omega t + \varphi(z)] \iff \underline{E}_x(z)$$

$$\frac{\partial^2 E_x}{\partial z^2} \iff \frac{d^2}{dz^2} \underline{E}_x$$

$$\frac{\partial E_x}{\partial t} \iff i\omega \underline{E}_x$$

$$\frac{\partial^2 E_x}{\partial t^2} \iff -\omega^2 \underline{E}_x$$

Regole di trasformazione

L'equazione (4) nel dominio dei fasori diventa

$$\frac{d^2 \underline{E}}{dz^2} + \frac{1}{c^2} (\omega^2 - i \frac{\omega}{\tau}) \underline{E} = 0 \quad (10)$$

ovvero

$$\frac{d^2 \underline{E}}{dz^2} + \left(\kappa^2 - i \frac{\kappa}{l} \right) \underline{E} = 0 \quad (11)$$

dove $\kappa = \omega/c$ ed $l = c\tau$. La soluzione generale della (11) è

$$\underline{E}(z) = A^+ e^{i\beta z} + A^- e^{-i\beta z} \quad (12)$$

dove A^+ e A^- sono due costanti arbitrarie, e β è la cosiddetta costante di propagazione

$$\beta = \sqrt{k^2 - \frac{ik}{l}} = k \sqrt{1 - \frac{i}{kl}} \quad (13)$$

Nella (13) compare la radice quadrata di una grandezza complessa, essa indica il valore principale - Posto

$$1 - \frac{i}{kl} = \chi(k) e^{-i\phi(k)} \quad (14)$$

dove

$$\chi = \sqrt{1 + \frac{1}{(kl)^2}} = \frac{1}{kl} \sqrt{(kl)^2 + 1} \quad (15)$$

$$\phi = \arctg(1/kl) \quad (16)$$

si ha

$$\beta = \left[1 + \frac{1}{(kl)^2}\right]^{1/4} e^{-i[\arctg(1/kl)]/2} \quad (17)$$

ovvero

$$\beta = \sqrt{\chi} [\cos(\phi/2) - i\sin(\phi/2)] \quad (18)$$

L'angolo ϕ assume valori compresi tra 0 e $\pi/2$, quindi la parte immaginaria di β^+ è negativa e quella di β^- è positiva - Pertanto il termine

$e^{+i\beta z}$ diverge esponenzialmente per $z \rightarrow +\infty$, mentre
 $e^{-i\beta z}$ diverge esponenzialmente per $z \rightarrow -\infty$.
 Dovendo richiedere la limitatezza delle soluzioni
 all'infinito si ha:

$$\underline{E}(z) = \begin{cases} A^+ e^{+i\beta z} & \text{per } z < 0, \\ A^- e^{-i\beta z} & \text{per } z > 0. \end{cases} \quad (19)$$

Consideriamo un beam conduttore come il rame -
 si ha $\gamma \cong 5.8 \times 10^7 \text{ S/m}$, $\epsilon \cong \epsilon_0 = 8.85 \times 10^{-12} \text{ F/m}$, quindi
 $\tau = \epsilon_0 / \gamma \cong 1.5 \times 10^{-19} \text{ s}$. Per l'acqua di mare si ha
 $\gamma \cong 3 \text{ S/m}$, $\epsilon \cong 80 \epsilon_0$, quindi $\tau \cong 2.4 \times 10^{-10} \text{ s}$.
 Di conseguenza per il rame $l \cong 4.5 \times 10^{-11} \text{ m}$ e
 per l'acqua di mare $l \cong 8 \times 10^{-3} \text{ m}$. È evidente
 che in entrambi i casi abbiamo uno scenario in
 cui $kl \ll 1$, ovvero ($k = 2\pi/\lambda_0$) $2\pi l/\lambda_0 \ll 1$: per il rame
 $\lambda_0 \gg 10^{-10} \text{ m}$ e per l'acqua di mare $\lambda_0 \gg 5 \times 10^{-2} \text{ m}$.
 Dato che

$$\begin{aligned} k \sqrt{1 - \frac{i}{kl}} &= k \sqrt{\frac{1}{kl}} \sqrt{kl - i} \\ &\cong k \sqrt{\frac{1}{kl}} \sqrt{-i} \end{aligned} \quad (20)$$

e $\sqrt{-i} = (1-i)\sqrt{2}/2$ otteniamo

$$\beta = \frac{\sqrt{2}}{2} (1-i) \frac{k}{\sqrt{kl}} \quad (21)$$

Le espressioni (19) diventano

$$E(z) = \begin{cases} A^+ e^{i\beta(\omega)z} e^{-|z|/\delta(\omega)} & z < 0 \\ A^- e^{-i\beta(\omega)z} e^{-z/\delta(\omega)} & z > 0 \end{cases} \quad (22)$$

dove (ricordiamo che $k = \omega/c$)

$$\beta(\omega) \approx \frac{\sqrt{2}}{2} \frac{k}{\sqrt{kl}} \quad (23)$$

$$\delta(\omega) = \frac{2}{\sqrt{2}} \frac{\sqrt{kl}}{k} \quad (24)$$

Abbiamo un'onda progressiva per $z > 0$ (o regressiva per $z < 0$) con ampiezza che si attenua esponenzialmente.

La lunghezza d'onda è $2\pi/\beta$, quindi è diversa da quella che avremmo se fossimo nel vuoto. Se indichiamo con λ_0 la lunghezza d'onda nel vuoto e con λ_m la lunghezza d'onda nel metallo conduttore otteniamo

$$\frac{\lambda_m}{\lambda_0} = \sqrt{4\pi f \tau} \quad (25)$$

$$\frac{\delta}{\lambda_0} = \frac{1}{2\pi} \frac{\lambda_m}{\lambda_0} \quad (26)$$

Nei buoni conduttori il campo elettromagnetico si propaga in uno strato di spessore dell'ordine di δ per poi attenuarsi completamente -

Dato che ℓ scala come $1/\gamma$ la lunghezza di propagazione δ tende a zero per $\gamma \rightarrow \infty$ e tende a zero anche per $\omega \rightarrow \infty$.

Il fatto che nel limite di $\gamma \rightarrow \infty$ la lunghezza di propagazione tenda a zero è in accordo con la proprietà che il campo elettrico e il campo magnetico sono uguali a zero in un conduttore elettrico perfetto ($\gamma = \infty$).
 Consideriamo ora il limite opposto di cattivo conduttore, ovvero il materiale è un isolante non perfetto -
 Abbiamo in questo limite ($k\ell \gg 1$ ovvero $1 \ll k\ell$)

$$\beta = \sqrt{k^2 - \frac{ik}{\ell}} \approx k \left(1 - \frac{1}{2} \frac{1}{k\ell} \right) \quad (27)$$

quindi

$$\beta \approx k - \frac{1}{2\ell} \quad (28)$$

Le espressioni (19) diventano

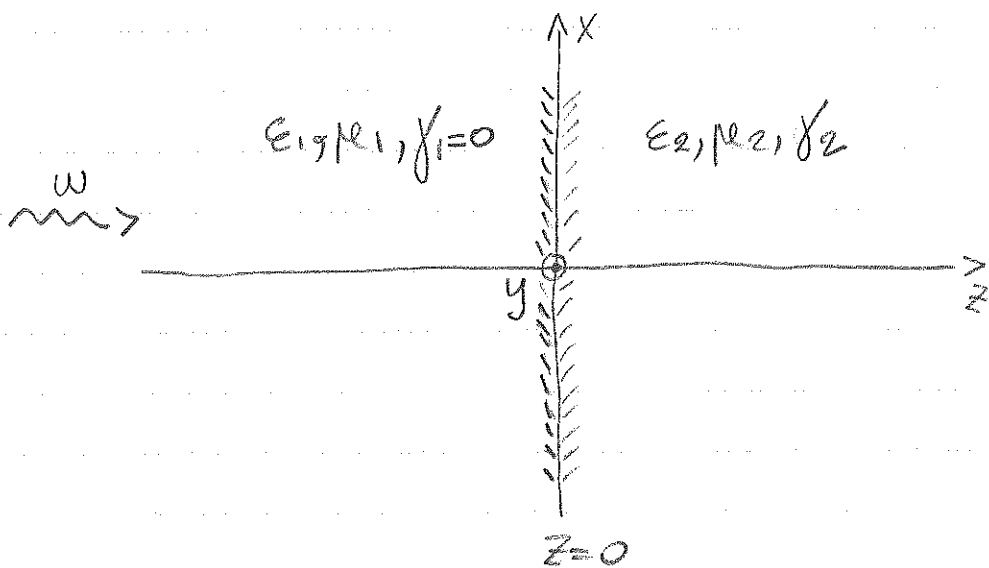
$$\underline{E}(z) = \begin{cases} A^+ e^{ikz} e^{-|z|/2\ell} & \text{per } z < 0, \\ A^- e^{-ikz} e^{-z/2\ell} & \text{per } z > 0. \end{cases} \quad (29)$$

In questo caso essendo $\ell \gg \lambda_0$ si ha propagazione con una lieve attenuazione dell'ampiezza -

Problema 2

sinusoidale

Un'onda piana proviene da $z = -\infty$. Il mezzo nella regione $z < 0$ ha costante dielettrica ϵ_1 , permeabilità magnetica μ_1 e conducibilità elettrica uguale a zero e nella regione $z > 0$ ha costante dielettrica ϵ_2 , permeabilità magnetica μ_2 e conducibilità γ_2 .



Questo problema può essere risolto agevolmente operando nel dominio della frequenza applicando il metodo dei fasori. Abbiamo

$$E_{1x}(z;t) = \operatorname{Re} \left\{ \underline{E}_{1x}(z) e^{i\omega t} \right\} \quad z \leq 0$$

$$H_{1y}(z;t) = \operatorname{Re} \left\{ \underline{H}_{1y}(z) e^{i\omega t} \right\} \quad z \leq 0$$

e

$$E_{2x}(z;t) = \operatorname{Re} \left\{ \underline{E}_{2x}(z) e^{i\omega t} \right\} \quad z \geq 0$$

$$H_{2y}(z;t) = \operatorname{Re} \left\{ \underline{H}_{2y}(z) e^{i\omega t} \right\} \quad z \geq 0$$

donde

$$\underline{E}_{1x}(z) = E_0 e^{-ik_1 z} + A_1^+ e^{ik_1 z} ,$$

$$\underline{H}_{1x}(z) = \frac{E_0}{Z_1} e^{-ik_1 z} - \frac{A_1^+}{Z_1} e^{ik_1 z} ,$$

$$Z_1 = \sqrt{\frac{\mu_1}{\epsilon_1}} ,$$

e

$$\underline{E}_{2x}(z) = A_2^- e^{-i\beta z} ,$$

$$\underline{H}_{2x}(z) = \frac{A_2^-}{Z_2} e^{-i\beta z} ,$$

$$\beta = \sqrt{\frac{k_2^2 - ik_2}{l_2}} , \quad Z_2 = \frac{\omega \mu_2}{\beta} = \sqrt{\frac{\mu_2}{\epsilon_2}} \left(\sqrt{\frac{1-i}{k_2 l_2}} \right)^{-1}$$

$$l_2 = c\tau_2, \quad \tau_2 = \epsilon_2/\delta_2 -$$

Imponendo la continuità delle componenti tangenti del campo elettrico e del campo magnetico $\vec{H} \cdot \hat{ot}$ teniamo:

$$A_1^+ = R E_0 ,$$

$$A_2^- = T E_0 ,$$

ovvero (ricordiamoci)

$$R = \frac{Z_2 - Z_1}{Z_2 + Z_1},$$

$$T = \frac{2Z_2}{Z_2 + Z_1}.$$

Si evince che l'impedenza Z_2 ha valori complessi. Per un buon conduttore si ha che

$$Z_2 \approx \frac{1}{\sqrt{-i}} Z_0 \sqrt{k_2 l_2}$$

ovvero Z_0 è l'impedenza caratteristica del vuoto. Nel limite $\gamma_2 \rightarrow \infty$ si ha $l_2 \rightarrow 0$, quindi $Z_2 \rightarrow 0$, $T \rightarrow 0$ e $R \rightarrow -1$. In presenza di un buon conduttore l'onda incidente proveniente da $z = -\infty$ viene praticamente riflessa. Nasce un'onda trasversa, ma si estingue dopo pochi δ a causa della dissipazione. L'onda riflessa è accompagnata dalla presenza di uno strato di corrente in corrispondenza della superficie del conduttore indotta dal campo incidente. Lo strato ha uno spessore di pochi δ . Nel limite di $\gamma \rightarrow \infty$ la distribuzione del campo di densità di corrente tende alla distribuzione superficiale.